



Orvosi Fizikai és Orvosi Informatikai Intézet

Szegedi Tudományegyetem, Általános Orvostudományi Kar, Természettudományi és Informatikai Kar

MEGHÍVÓ

az

SZTE Orvosi Fizikai és Orvosi Informatikai Intézete

következő szemináriumára

amelyen

Dr. Haidegger Tamás

BME, Irányítástechnika és Informatika Tanszék

Kép által vezetett robotsebészet

címmel tart előadást

Az előadás időpontja: 2012. június 6 (szerda), 11.00 óra

**Az előadás helye: SZTE Orvosi Fizikai és Orvosi Informatikai
Intézet, Szeged, Korányi fasor 9, 22. terem**

**Minden érdeklődőt szeretettel vár az előadó és a
szeminárium szervezői.**



Dr. Haidegger Tamás előadása az SZTE Orvosi Fizikai és Orvosi Informatikai Intézetben

Kép által vezetett robotsebészet

Összefoglaló

A sebészrobotika mint új, interdiszciplináris terület a számítógéppel integrált sebészetben belül az 1980-as évek közepén jelent meg, akkor még az amerikai hadsereg távgyógyászati kísérleti technológiáinak részeként. A fejlődés hamarosan elindult a polgári alkalmazás felé, és a kezdetektől fogva az egyik kiemelt alkalmazási terület a kép által vezetett sebészet robotizálása lett, mivel az ortopéd- és idegsebészeti beavatkozásoknál a nagy műtéti pontosság alapvető követelmény. Az elmúlt két évtizedben több száz különböző eszközt fejlesztettek ki sebészeti beavatkozások támogatására, amelyek közül számos kereskedelmi forgalomba is került.

Az előadás bemutatja a kép által vezetett sebészrobotok főbb tulajdonságait, a legfontosabb eszközöket, valamint a Johns Hopkins University-n a Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem bevonásával közösen fejlesztett agyalapi sebészeti roboton keresztül a terület technikai és műszaki lehetőségeit, kihívásait. Ez a kamerával integrált, kooperatív irányítású robotrendszer egyaránt előnyös az orvos és a beteg számára, pontosabbá és gyorsabbá teszi a műtétet. A kifejlesztett betegmozgás-kompenzációs rendszer tovább növeli a betegek biztonságát.